



## Mover4Axis

# Roboterarm Mover

Der Commonplace Robotics Mover ist ein speziell auf die Belange von Schulen, Hochschulen und Instituten ausgelegter Roboterarm. Er bietet die Funktionalität eines Vierachs-Roboterarms bei einem hervorragenden Preis-Leistungs-Verhältnis.

### Technische Daten

Aufbau:	Seriell, vier Servoachsen mit Motor, Encoder und $\mu$ C je Achse
Gewicht / Traglast:	3,5 kg / 500 g
Reichweite:	550 mm inkl. Greifer
Kommunikation:	USB, intern CAN bei 20 Hz
Stromversorgung:	12V über 230V-Netzteil, <60W
Eingänge:	4 x 5V oder 3 x 24V
Ausgänge am Fuß:	3 x 5V oder 4 Relaisausgänge
Ausgänge am Flansch:	2 digitale Ausgänge, 5V/25 mA, +12V und GND bspw. für Greifer
Software:	CPRog (Win), ROS (Linux)

Der Mover4 ist nicht für die industrielle Produktion oder den Dauerbetrieb geeignet.

### Steuerungssoftware

Die Steuerungssoftware CPRog erlaubt mit ihrer modernen Oberfläche und interaktiven 3D-Grafik den direkten Einstieg in die Bewegung und Programmierung des Armes. Grafische oder textbasierte Editoren machen das Erstellen von Programmen einfach. Packages für ROS (Robot Operating System von Willow Garage) sind verfügbar.

### Versionen

Für den Mover4 sind verschiedene Greifer, eine 24V IO-Erweiterung zur Kommunikation auf SPS-Level und ein Transportkoffer verfügbar. Der notwendige Steuerrechner (Standard-PC oder Laptop) ist nicht enthalten.

→→→ [www.cpr-roboter.de](http://www.cpr-roboter.de)